

Autoalarm can DOG 70 posiada możliwość programowania funkcji uprowadzeniowej. Programowanie czytania z CAN - obsługa (stacyjki, maski, bagażnika, drzwi tylne).

Zestawienie wejść i wyjść autoalarmu can DOG 70	Opis podłączenia:	Liczba podłączeń:
Zasilanie +12V	1	-
Masa	1	-
Sterowanie lampami	1	tak
Wejście / Wyjście kierunkowskaz		tak
Wyjście Sterowanie masą (Moduł świateł awaryjnych)		tak
Obwód blokady rozrusznika poprzez przełącznik		tak
Wejście CAN-Bus High	1	-
Wyjście CAN-Bus Low	1	-
Wejście ze Stacyjki (15)	1	-
Wejście z bagażnika	1	tak
Wejście dla czujnika dodatkowego		tak
Wejście z drzwi kierowcy	1	tak
Wejście czujnika otwarcia maski		-
Wyjście sterujące (podawana masa w stanie czuwania)		-
Wyjście sterujące (podawana masa w stanie alarmu)		-
Wyjście zarygluj zamki (impuls masy 0,5s)		tak
Wyjście odrygluj zamki (impuls masy 0,5s)		tak
Wyjście informacji z CAN (drzwi kierowcy otwarte)		-
Wejście przycisku identyfikacji kierowcy		tak
Wejście odbiornika podczerwieni z karty SPIID		-
Wyjście sygnalizacyjne LED		-
Wejście / Wyjście syreny cyfrowej		-
Wejście / Wyjście programujące		-